

# Planche n° 20. Suites et séries de matrices

\* très facile    \*\* facile    \*\*\* difficulté moyenne    \*\*\*\* difficile    \*\*\*\*\* très difficile  
I : Incontournable

n° 1 (\*\*): Déterminer  $\lim_{n \rightarrow +\infty} \begin{pmatrix} 1 & -\frac{a}{n} \\ \frac{a}{n} & 1 \end{pmatrix}^n$  ( $a$  réel strictement positif donné).

n° 2 (\*\*\*): Soit  $A \in \mathcal{M}_p(\mathbb{C})$ ,  $p \geq 1$ . Montrer que les trois propositions suivantes sont équivalentes :

- (1)  $\text{Sp}(A) \subset \text{B}_o(0, 1)$  (disque unité ouvert).
- (2)  $\lim_{n \rightarrow +\infty} A^n = 0$
- (3) La série de terme général  $A^n$ ,  $n \in \mathbb{N}$ , converge.

n° 3 (\*\*): Soit  $A = \begin{pmatrix} 4/3 & -5/6 \\ 5/3 & -7/6 \end{pmatrix}$ . Convergence et somme de la série de terme général  $A^n$ ,  $n \in \mathbb{N}$ .

n° 4 (\*\* I): On munit  $\mathcal{M}_p(\mathbb{C})$  d'une norme sous-multiplicative notée  $\| \cdot \|$ . Soit  $A$  un élément de  $\mathcal{M}_p(\mathbb{R})$  tel que  $\|A\| < 1$ .

Montrer que la série de terme général  $A^n$ ,  $n \in \mathbb{N}$ , converge puis que  $\sum_{n=0}^{+\infty} A^n = (I - A)^{-1}$ .

En déduire que  $\|(I - A)^{-1} - (I + A)\| \leq \frac{\|A\|^2}{1 - \|A\|}$ .

n° 5 (\*\* I): Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ . Montrer qu'il existe  $p_0 \in \mathbb{N}$  tel que  $\forall p \geq p_0$ ,  $\sum_{k=0}^p \frac{A^k}{k!} \in \text{GL}_n(\mathbb{R})$ .

n° 6 (\*\* I): Calculer  $\exp(tA)$ ,  $t \in \mathbb{R}$ , si 1)  $A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 2 \\ 1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$  2)  $A = \begin{pmatrix} 4 & 1 & 1 \\ 6 & 4 & 2 \\ -10 & -4 & -2 \end{pmatrix}$

n° 7 (\*\*): Soit  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1/2 & -2 \\ 1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1/2 \end{pmatrix}$ . Calculer  $\ln(I_3 + tA) = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{(-1)^{n-1} t^n}{n} A^n$  en précisant les valeurs de  $t$  pour lesquelles la série converge.

n° 8 (\*\* I): (exponentielle d'un endomorphisme anti-symétrique de  $\mathbb{R}^3$ ).

1) a) Soit  $\vec{\omega} \in \mathbb{R}^3$ . Pour  $\vec{x} \in \mathbb{R}^3$ , on pose  $f_{\vec{\omega}}(\vec{x}) = \vec{\omega} \wedge \vec{x}$ . Vérifier que  $f_{\vec{\omega}} \in \mathcal{A}(\mathbb{R}^3)$ .

b) Réciproquement, soit  $f \in \mathcal{A}(\mathbb{R}^3)$ . Montrer qu'il existe un vecteur  $\vec{\omega}$  unique tel que  $f = f_{\vec{\omega}}$ .

2) Soit  $\vec{\omega} \in \mathbb{R}^3$ . Montrer que  $\exp(f_{\vec{\omega}})$  est une rotation dont on déterminera l'axe (quand celui-ci est défini) et l'angle.

n° 9 (\*\*): Pour  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ , calculer  $\lim_{p \rightarrow +\infty} \left( I_n + \frac{A}{p} \right)^p$ .

n° 10 (\*\*): Montrer que  $\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ ,  $\exp(A)$  est un polynôme en  $A$ .