

*Partie I - Valeurs propres de AB et BA***I.A - Cas de la valeur propre 0.**

**I.A.1)**  $0 \in \text{Sp}(AB) \Leftrightarrow \text{Ker}(AB) \neq \{0\} \Leftrightarrow AB \notin \mathcal{GL}_n(\mathbb{R}) \Leftrightarrow \det(AB) = 0.$

**I.A.2)**  $0 \in \text{Sp}(AB) \Leftrightarrow \det(AB) = 0 \Leftrightarrow \det(A) \times \det(B) = 0 \Leftrightarrow \det(B) \times \det(A) = 0 \Leftrightarrow \det(BA) = 0 \Leftrightarrow 0 \in \text{Sp}(BA).$

**I.B -**

**I.B.1)** Puisque  $\lambda \neq 0$  et  $X \neq 0$ ,  $ABX = \lambda X \neq 0$ . Ensuite, comme  $ABX \neq 0$ , on ne peut avoir  $BX = 0$  et donc  $BX \neq 0$ .

**I.B.2)**  $(BA)(BX) = B(ABX) = B(\lambda X) = \lambda BX$  et puisque  $BX \neq 0$ ,  $BX$  est vecteur propre de  $BA$  associé à la valeur propre  $\lambda$ .

**I.B.3)** D'après I.A.2) et I.B.2), si  $\lambda$  est un réel valeur propre de la matrice  $AB$ , alors  $\lambda$  est valeur propre de la matrice  $BA$ . En échangeant les rôles de  $A$  et  $B$ , on a montré que pour tout réel  $\lambda$ ,  $\lambda$  est valeur propre de la matrice  $AB$  si et seulement si  $\lambda$  est valeur propre de la matrice  $BA$  et donc que

$\forall (A, B) \in (\mathcal{M}_n(\mathbb{R}))^2$ , les matrices  $AB$  et  $BA$  ont les mêmes valeurs propres réelles.

**I.C -**

**I.C.1)**  $\det(A) \times \det(BA - xI) = \det(A(BA - xI)) = \det(ABA - xA) = \det((AB - xI)A) = \det(A) \times \det(AB - xI)$  et puisque  $\det(A) \neq 0$ , après simplification par  $\det(A)$ , on obtient  $\det(BA - xI) = \det(AB - xI)$ .

**I.C.2)** Ainsi, les matrices  $AB$  et  $BA$  ont même polynôme caractéristique ou encore les matrices  $AB$  et  $BA$  ont les mêmes valeurs propres réelles ou complexes avec le même ordre de multiplicité.

*Partie II - Valeurs singulières d'une matrice***II.A -**

**II.A.1) a)** Soit  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ .  $AX = 0 \Rightarrow {}^tA \times AX = {}^tA \times 0 \Rightarrow {}^tAAX = 0.$

**b)** Soit  $X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{R})$ .  ${}^tX {}^tAAX = {}^t(AX)AX = \|AX\|^2$  et donc  ${}^tAAX = 0 \Rightarrow {}^tX {}^tAAX = 0 \Rightarrow \|AX\|^2 \Rightarrow AX = 0.$

**c)** D'après les questions a) et b),  $\forall x \in \mathbb{R}^n$ ,  $x \in \text{Ker}(f) \Leftrightarrow f(x) = 0 \Leftrightarrow g(x) \Leftrightarrow x \in \text{Ker}(g)$ . Par suite,  $\text{Ker}(f) = \text{Ker}(g)$ . Mais alors d'après le théorème du rang,

$$\text{rg}(A) = \text{rg}(f) = n - \dim(\text{Ker}(f)) = n - \dim(\text{Ker}(g)) = \text{rg}(g) = \text{rg}({}^tAA).$$

**II.A.2)**  ${}^t({}^tAA) = {}^tA {}^t({}^tA) = {}^tAA$  et donc  ${}^tAA \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ . Puis en appliquant ce résultat à la matrice  ${}^tA$ ,  $A {}^tA \in \mathcal{S}_n(\mathbb{R})$ .

**II.A.3)** Les matrices  ${}^tAA$  et  $A {}^tA$  sont symétriques réelles. D'après le théorème spectral, ces matrices sont orthogonalement semblables à une matrice diagonale réelle. De plus, d'après la question I.C., les matrices  ${}^tAA$  et  $A {}^tA$  ont les mêmes valeurs propres réelles avec le même ordre de multiplicité. Par suite, ces matrices sont orthogonalement semblables à une même matrice diagonale réelle. Donc

$$\exists D \in \mathcal{D}_n(\mathbb{R}), \exists (P, Q) \in (O_n(\mathbb{R}))^2 / {}^tAA = PD {}^tP \text{ et } A {}^tA = QD {}^tQ.$$

**II.A.4)** Le nombre de termes diagonaux non nuls de  $D$  est le rang de  $D$ . Puisque deux matrices semblables ont même rang et d'après la question II.A.1)c),  $\text{rg}(D) = \text{rg}({}^tAA) = \text{rg}(A) = r$  et donc  $D$  possède exactement  $r$  termes diagonaux non nuls.

**II.A.5) a)**  $D = P^{-1} {}^tAA ({}^tP)^{-1} = {}^tP {}^tAAP = {}^t(AP)AP$  et en posant  $M = AP$ ,  $A = {}^tMM$ .

**b)** Soient  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$  puis  $X_i$  un vecteur propre de  $M$  associé à la valeur propre  $\lambda_i$ . On a  ${}^tX_i DX_i = \lambda_i {}^tX_i X_i = \lambda \|X_i\|^2$  mais aussi  ${}^tX_i DX_i = {}^tX_i {}^tMMX_i = {}^t(MX_i)MX_i = \|MX_i\|^2$ . Comme  $X_i \neq 0$ ,  $\|X_i\|^2 > 0$  et donc  $\lambda_i = \frac{\|MX_i\|^2}{\|X_i\|^2} \geq 0.$

$\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket, \lambda_i \in [0, +\infty[.$

**II.A.6)** Soient  $U$  et  $V$  deux matrices orthogonales puis  $A' = UAV$ . Alors

$${}^tA'A' = {}^tV{}^tA{}^tUUA{}^tV = V^{-1}({}^tAA)V.$$

Ainsi, les matrices  ${}^tA'A'$  et  ${}^tAA$  sont semblables. On en déduit que les matrices  ${}^tA'A'$  et  ${}^tAA$  ont la même famille de valeurs propres ou encore que les matrices  $A$  et  $A'$  ont les mêmes valeurs singulières.

**II.A.7)**  $A$  est symétrique réelle et donc ses valeurs propres sont toutes réelles. Posons  $\text{Sp}(A) = (\mu_1, \dots, \mu_n)$ . Alors  $\text{Sp}({}^tAA) = \text{Sp}(A^2) = (\mu_1^2, \dots, \mu_n^2)$  et les valeurs singulières de  $A$  sont les  $\sqrt{\mu_i^2} = |\mu_i|$ .

Les valeurs singulières d'une matrice symétrique réelle sont les valeurs absolues de ses valeurs propres.

## II.B -

**II.B.1)** L'endomorphisme  $g$  est symétrique et d'après le théorème spectral, l'endomorphisme  $g$  est diagonalisable dans une base orthonormée. Soit  $(e_1, \dots, e_n)$  une base orthonormée de vecteurs propres de  $g$  associée à la famille de valeurs propres  $(\lambda_1, \dots, \lambda_n)$  de valeurs propres de  $g$ . Pour  $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ , on pose  $X_i = (e_i)_{\mathcal{B}}$  où  $\mathcal{B}$  désigne la base canonique (orthonormée) de  $\mathbb{R}^n$ . Alors,

- $\forall i \in \llbracket 1, \rho \rrbracket$ ,  ${}^tAA X_i = \lambda_i X_i$ ,
- la famille  $(X_{\rho+1}, \dots, X_n)$  est une famille orthonormée de  $\text{Ker}(g) = \text{Ker}(f)$  et puisque d'autre part,  $\dim(\text{Ker}(f)) = n - \rho = \text{card}(X_{\rho+1}, \dots, X_n)$ , la famille  $(X_{\rho+1}, \dots, X_n)$  est une base orthonormée de  $\text{Ker}(f)$ .

**II.B.2)** D'après la question I.B.1),  $\forall i \in \llbracket 1, \rho \rrbracket$ ,  $AX_i \neq 0$  et donc  $AX_i$  est un vecteur non nul de  $\text{Im}(f)$ . Ensuite, soit  $(i, j) \in \llbracket 1, \rho \rrbracket^2$  tel que  $i \neq j$ . Alors

$$\langle AX_i, AX_j \rangle = {}^t(AX_i)AX_j = {}^tX_i({}^tAA X_j) = {}^tX_i(\lambda_j X_j) = \lambda_j \langle X_i, X_j \rangle = 0.$$

Donc, la famille  $(AX_1, \dots, AX_\rho)$  est une famille orthogonale de vecteurs tous non nuls et en particulier une famille libre de  $\text{Im}(f)$ . Enfin,  $\text{card}(AX_1, \dots, AX_\rho) = \rho = \dim(\text{Im}(f))$  et on a montré que

la famille  $(AX_1, \dots, AX_\rho)$  est une base orthogonale de  $\text{Im}(f)$ .

**II.B.3)** Soit  $i \in \llbracket 1, \rho \rrbracket$ . Le calcul de la question précédente fournit

$$\|AX_i\|^2 = \langle AX_i, AX_i \rangle = \lambda_i \langle X_i, X_i \rangle = \lambda_i \|X_i\|^2 = \lambda_i$$

et donc  $\|AX_i\| = \sqrt{\lambda_i} = \sigma_i$ .

$\forall i \in \llbracket 1, \rho \rrbracket$ ,  $\|AX_i\| = \sigma_i$ .

**II.B.4)** Pour  $i \in \llbracket 1, \rho \rrbracket$ , on pose  $Y_i = \frac{1}{\sigma_i} AX_i$ . D'après ce qui précède, la famille  $(Y_1, \dots, Y_\rho)$  est une famille orthonormée de  $\mathbb{R}^n$ . On complète cette famille en  $\mathcal{B}_2 = (Y_1, \dots, Y_n)$  base orthonormée de  $\mathbb{R}^n$ .

Par construction, si  $i \in \llbracket 1, \rho \rrbracket$ , alors  $AX_i = \sigma_i Y_i$  et si  $i \in \llbracket \rho + 1, n \rrbracket$ ,  $AX_i = 0 = \sigma_i Y_i$ . Finalement,  $\mathcal{B}_2$  est une base orthonormée de  $\mathbb{R}^n$  telle que  $\forall i \in \llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $AX_i = \sigma_i Y_i$  ou encore telle que  $\text{Mat}_{\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2}(f) = \text{Diag}(\sigma_1, \dots, \sigma_n)$ .

**II.B.5)** Posons  $P_1 = P_{\mathcal{B} \rightarrow \mathcal{B}_2}$  et  $P_2 = P_{\mathcal{B}_1 \rightarrow \mathcal{B}}$ . Puisque  $P_1$  et  $P_2$  sont deux matrices de passage d'une base orthonormée à une autre,  $P_1$  et  $P_2$  sont deux matrices orthogonales et de plus les formules de changement de bases fournissent

$$A = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) = P_{\mathcal{B} \rightarrow \mathcal{B}_2} \times \text{Mat}_{\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2}(f) \times P_{\mathcal{B}_1 \rightarrow \mathcal{B}} = P_1 \text{Diag}(\sigma_1, \dots, \sigma_n) P_2.$$

## II.C -

**II.C.1)** D'après la question II.B.5), si  $\sigma_1, \dots, \sigma_n$  sont les valeurs singulières de  $A$ , alors il existe deux matrices orthogonales telles que  $A = Q_1 \text{Diag}(\sigma_1, \dots, \sigma_n) Q_2$ .

Réciproquement, supposons qu'il existe deux matrices orthogonales  $Q_1$  et  $Q_2$  telles que  $A = Q_1 \text{Diag}(\sigma_1, \dots, \sigma_n) Q_2$ . D'après la question II.A.6), les valeurs singulières de  $A$  sont les valeurs singulières de  $\text{Diag}(\sigma_1, \dots, \sigma_n)$  c'est-à-dire les  $\sqrt{\sigma_i^2} = \sigma_i$ ,  $1 \leq i \leq n$ .

**II.C.2)** Si  $\exists (R_1, R_2) \in (O(n))^2$ ,  $A = R_1 B R_2$  alors  $A$  et  $B$  ont les mêmes valeurs singulières d'après la question II.A.6). Réciproquement, soient  $A$  et  $B$  deux matrices réelles ayant les mêmes valeurs singulières. On note  $\sigma_1, \dots, \sigma_n$  ces valeurs singulières communes. D'après la question précédente, il existe des matrices orthogonales  $P_1, P_2, Q_1$  et  $Q_2$  telles que  $A = P_1 \text{Diag}(\sigma_1, \dots, \sigma_n) P_2$  et  $B = Q_1 \text{Diag}(\sigma_1, \dots, \sigma_n) Q_2$ . Mais alors

$$A = P_1 \text{Diag}(\sigma_1, \dots, \sigma_n) P_2 = (P_1 {}^t Q_1) B (Q_2 P_2).$$

Les matrices  $R_1 = P_1^t Q_1$  et  $R_2 = Q_2 P_2$  sont deux matrices orthogonales (en tant que produits de matrices orthogonales) telles que  $A = R_1 B R_2$ .

### Partie III - Etude géométrique d'un exemple

#### III.A -

**III.A.1)** Notons  $L_1$ ,  $L_2$  et  $L_3$  les lignes de  $A$ . La famille  $(L_1, L_2)$  est libre et donc  $\text{rg}(A) \geq 2$ . Mais  $L_3$  est nulle et donc  $\text{rg}(A) \leq 2$ . Finalement

$$\text{rg}(A) = 2.$$

$${}^t A A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

$$\text{III.A.2)} \chi_{{}^t A A} = \begin{vmatrix} 2-X & -1 & 1 \\ -1 & 1-X & 0 \\ 1 & 0 & 1-X \end{vmatrix} = (2-X)(1-X)^2 + (X-1) + (X-1) = (X-1)((2-X)(X-1)+2) = -X(X-1)(X-3).$$

Les valeurs propres de  ${}^t A A$  sont  $\lambda_1 = 3$ ,  $\lambda_2 = 1$  et  $\lambda_3 = 0$ . Par suite,

$$\text{les valeurs singulières de } A \text{ sont } \sigma_1 = \sqrt{3}, \sigma_2 = 1 \text{ et } \sigma_3 = 0.$$

$$\text{III.A.3)} \bullet \text{ Soit } X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3. X \in \text{Ker}({}^t A A - 3I) \Leftrightarrow \begin{cases} -x - y + z = 0 \\ -x - 2y = 0 \\ x - 2z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = -x/2 \\ z = x/2 \end{cases}.$$

$$\text{On prend } X_1 = \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

$$\bullet \text{ Soit } X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3. X \in \text{Ker}({}^t A A - I) \Leftrightarrow \begin{cases} x - y + z = 0 \\ -x = 0 \\ x = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = z \end{cases}.$$

$$\text{On prend } X_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

$$\bullet \text{ Soit } X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3. X \in \text{Ker}({}^t A A) \Leftrightarrow \begin{cases} 2x - y + z = 0 \\ -x + y = 0 \\ x + z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = x \\ z = -x \end{cases}.$$

$$\text{On prend } X_3 = \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

**III.A.4)** D'après la question II.B.4), on peut prendre

$$Y_1 = \frac{1}{\sigma_1} A X_1 = \frac{1}{3\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{3\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

puis

$$Y_2 = \frac{1}{\sigma_2} A X_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Enfin, on peut prendre

$$Y_3 = Y_1 \wedge Y_2 = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

**III.A.5)** Ce résultat a été démontré à la question II.B.5). Vérifions le explicitement.

$$\begin{aligned}
P_{\mathcal{B} \rightarrow \mathcal{B}_2} \times \text{Diag}(\sigma_1, \sigma_2, \sigma_3) {}^t P_{\mathcal{B} \rightarrow \mathcal{B}_1} &= \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sqrt{3} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{2}{\sqrt{6}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix} \\
&= \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ \frac{\sqrt{3}}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{2}{\sqrt{6}} & -\frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ 0 & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{3}} \end{pmatrix} \\
&= \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = A.
\end{aligned}$$

**III.B** - On pose  $\mathcal{B} = (i, j, k)$ .

**III.B.1)**  $S$  est contenue dans  $\text{Im}(f)$  qui est un plan puisque  $\text{rg}(f) = 2$ . On sait que les colonnes de la matrice  $A$  fournissent une famille génératrice de  $\text{Im}(f)$ . On en déduit que  $\text{Im}(f) \subset \text{Vect}(i, j)$  puis que  $\text{Im}(f) = \text{Vect}(i, j)$  pour des raisons de dimension. Ceci montre qu'une base de  $\text{Im}(f)$  est  $(i, j)$  et une équation cartésienne de  $\text{Im}(f)$  est  $z = 0$ .

$S$  est contenue dans le plan d'équation  $z = 0$ .

**III.B.2)** Pour tout vecteur colonne  $X$ ,  $AX = QD {}^t PX = QDX'$  où  $X' = {}^t PX$ . Maintenant, la matrice  ${}^t P$  est une matrice orthogonale et on sait que l'application  $X \mapsto {}^t PX$  est une bijection de la sphère unité sur elle-même. On en déduit que  $X$  décrit la sphère unité si et seulement si  $X'$  décrit la sphère unité et donc que

$$S = \{QDX', X' \in \mathbb{R}^3, \|X'\| = 1\}.$$

**III.B.3)** Si on pose  $X' = u\mathbf{i} + v\mathbf{j} + w\mathbf{k}$ ,  $(u, v, w) \in \mathbb{R}^3$ ,  $u^2 + v^2 + w^2 = 1$ , alors  $QDX' = Q(\sqrt{3}u\mathbf{i} + v\mathbf{j}) = u\sqrt{3}Y_1 + vY_2$ . Soit  $Y$  un vecteur de  $\mathbb{R}^3$  de coordonnées  $(y_1, y_2, y_3)$  dans la base  $\mathcal{B}_2$  (on prend donc  $\mathcal{B}' = \mathcal{B}_2$ ).

$$\begin{aligned}
Y \in S &\Leftrightarrow \exists (u, v, w) \in \mathbb{R}^3 / \begin{cases} y_1 = u\sqrt{3} \\ y_2 = v \\ y_3 = 0 \end{cases} \text{ et } u^2 + v^2 + w^2 = 1 \Leftrightarrow \exists (\theta, w) \in [0, 2\pi] \times [-1, 1] / \begin{cases} y_1 = \sqrt{1-w^2}\sigma_1 \cos(\theta) \\ y_2 = \sqrt{1-w^2}\sigma_2 \sin(\theta) \\ y_3 = 0 \end{cases} \\
&\Leftrightarrow \exists w \in [-1, 1] / \begin{cases} \frac{y_1}{\sigma_1^2} + \frac{y_2^2}{\sigma_2^2} = 1 - w^2 \\ y_3 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \frac{y_1}{\sigma_1^2} + \frac{y_2^2}{\sigma_2^2} \leq 1 \\ y_3 = 0 \end{cases}
\end{aligned}$$

**III.B.4)**  $S$  est l'intérieur d'une ellipse de demi grand axe  $\sqrt{3}$  et de demi petit axe 1, frontière comprise.

## *Partie IV - Image de la sphère unité*

**IV.A** -

**IV.A.1)** Puisque  $\text{rg}(A) = 3$ , on a encore  $\text{rg}({}^t AA) = 3$  d'après la question II.A.1)b) et la matrice  ${}^t AA$  est inversible. Par suite, 0 n'est pas valeur propre de la matrice  ${}^t AA$ . On en déduit que 0 n'est pas valeur singulière de  $A$  et puisque d'autre part, les valeurs singulières de  $A$  sont des réels positifs, on a montré que les valeurs singulières de  $A$  sont trois réels strictement positifs.

**IV.A.2)** On reprend les notations de la question III.B.2) et en particulier on reprend  $\mathcal{B}' = \mathcal{B}_2$ . Soit  $Y = (y_1, y_2, y_3)_{\mathcal{B}_2}$ .

$$Y \in S \Leftrightarrow \exists (u, v, w) \in \mathbb{R}^3 / \begin{cases} y_1 = \sigma_1 u \\ y_2 = \sigma_2 v \\ y_3 = \sigma_3 w \end{cases} \text{ et } u^2 + v^2 + w^2 = 1 \Leftrightarrow \frac{y_1^2}{\sigma_1^2} + \frac{y_2^2}{\sigma_2^2} + \frac{y_3^2}{\sigma_3^2} = 1.$$

Une équation cartésienne de  $S$  dans la base orthonormée  $\mathcal{B}_2$  est  $\frac{y_1^2}{\sigma_1^2} + \frac{y_2^2}{\sigma_2^2} + \frac{y_3^2}{\sigma_3^2} = 1$ .

**IV.A.3)** S est un ellipsoïde.

**IV.B -**

**IV.B.1)** Puisque  $\text{rg}(A) = 1$ ,  $\text{rg}({}^tAA) = 1$ . La matrice non inversible  ${}^tAA$  admet déjà trois valeurs propres réelles, l'une au moins de ces valeurs propres étant nulle. De plus, la matrice  ${}^tAA$  étant diagonalisable car symétrique réelle, l'ordre de multiplicité de la valeur propre 0 est la dimension du sous-espace propre associé à savoir  $\text{Ker}({}^tAA)$ . Puisque  $\text{Ker}({}^tAA)$  est de dimension 2, 0 est valeur propre d'ordre 2. Finalement, exactement deux des valeurs propres de la matrice  ${}^tAA$  sont nulles et donc A admet trois valeurs singulières  $\sigma_1$ ,  $\sigma_2$  et  $\sigma_3$  telles que  $\sigma_1 > 0$  et  $\sigma_2 = \sigma_3 = 0$ .

**IV.B.2)** Toujours avec les notations de la question III.B.2), en posant  $Y = (y_1, y_2, y_3)_{\mathcal{B}_2}$

$$Y \in S \Leftrightarrow \exists (u, v, w) \in \mathbb{R}^3 / \begin{cases} y_1 = \sigma_1 u \\ y_2 = 0 \\ y_3 = 0 \end{cases} \text{ et } u^2 + v^2 + w^2 = 1 \Leftrightarrow \exists u \in [-1, 1] / \begin{cases} y_1 = \sigma_1 u \\ y_2 = 0 \\ y_3 = 0 \end{cases}.$$

S est le segment  $[MN]$  où  $M = (-\sigma_1, 0, 0)_{\mathcal{B}_2}$  et  $N = (\sigma_1, 0, 0)_{\mathcal{B}_2}$ . En particulier, S est un segment de longueur  $2\sigma_2$ .

### *Partie V - Pseudo-inverse d'une matrice*

**V.A -** Puisque les matrices  ${}^tQ_2$  et  ${}^tQ_1$  sont inversibles, le rang de A est le rang de  $\text{Diag}\left(\frac{1}{\sigma_1}, \dots, \frac{1}{\sigma_p}, 0, \dots, 0\right)$ . On en déduit que  $\text{rg}(A) = p$  car le rang d'une matrice diagonale est le nombre de ses coefficients diagonaux non nuls.

**V.B -**

$$\begin{aligned} AA^+ &= Q_1 \text{Diag}(\sigma_1, \dots, \sigma_p, 0, \dots, 0) Q_2 {}^tQ_2 \text{Diag}\left(\frac{1}{\sigma_1}, \dots, \frac{1}{\sigma_p}, 0, \dots, 0\right) {}^tQ_1 \\ &= Q_1 \text{Diag}(\sigma_1, \dots, \sigma_p, 0, \dots, 0) \text{Diag}\left(\frac{1}{\sigma_1}, \dots, \frac{1}{\sigma_p}, 0, \dots, 0\right) {}^tQ_1 = Q_1 \text{Diag}\left(\underbrace{1, \dots, 1}_p, 0, \dots, 0\right) {}^tQ_1 \end{aligned}$$

En particulier, si A est inversible,  $p = n$  et donc  $AA^+ = Q_1 \text{Diag}(1, \dots, 1) {}^tQ_1 = Q_1 I {}^tQ_1 = I$ . Par suite,  $A^+ = A^{-1}$ .

**V.C -** Posons  $\Delta = \text{Diag}\left(\underbrace{1, \dots, 1}_p, 0, \dots, 0\right)$ .

On sait que l'on peut prendre pour  $Q_1$  la matrice de passage de la base  $\mathcal{B}$  à la base  $\mathcal{B}_2$ . Puisque  $P = AA^+ = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(h)$ ,  $\Delta = Q_1^{-1} P Q_1 = \text{Mat}_{\mathcal{B}_2}(h)$ . Par suite,  $\forall i \in \llbracket 1, p \rrbracket$ ,  $h(Y_i) = Y_i$  et  $\forall i > p$ ,  $h(Y_i) = 0$ . Puisque la base  $\mathcal{B}_2$  est orthonormée, h est la projection orthogonale sur  $\text{Vect}(Y_1, \dots, Y_p)$ . Le rang de h est la dimension de  $\text{Vect}(Y_1, \dots, Y_p)$  à savoir p.

**V.D -**  $\text{Im}(h) = \text{Vect}(Y_1, \dots, Y_p) = \text{Im}(f)$  d'après la question II.B.2).

**V.E -** Dire que le système  $AX = Y$  n'a pas de solution équivaut à dire que  $Y \notin \text{Im}(f)$ . Soit  $X_0 = A^+Y$  de sorte que  $AX_0 = AA^+Y = PY$ . On sait que la distance de Y à un élément de  $\text{Im}(f)$  est supérieure ou égale à la distance de Y à son projeté orthogonal sur  $\text{Im}(f)$ . Ce projeté est  $PY = AX_0$  d'après les questions précédentes et donc

$$\forall X \in \mathbb{R}^n, \|Y - AX\| \geq \|Y - AX_0\|.$$

Le vecteur  $X_0 = A^+Y$  est donc un vecteur rendant minimale la norme de  $Y - AX$ ,  $X \in \mathbb{R}^n$ .